

1.1. Analiza funcțiilor implicite

Reprezentarea dependenței $y(x)$ sub forma implicită, adică sub forma

$$F(y, x) = 0 \quad (1.1.1)$$

este o formă generală pentru modelarea și studierea proceselor fizice. În continuare vom considera $y(x)$ drept o funcție scalară de argumentul scalar x , iar $F(y, x) = 0$ o funcție definită de argumentele y și x . Fie $F(y_0, x_0) = 0$. Dependența $y(x)$ în vecinătatea punctului $x = x_0$ este determinată de teorema fundamentală a analizei matematice despre funcțiile implicite (vezi spre exemplu [1]):

a) Fie $F(y, x)$ o funcție definită și continuă în domeniul D ($D: y \in (y_0 - d, y_0 + d)$, $x \in (x_0 - a, x_0 + a)$), strict monotonă după variabila y pentru valorile lui x fixate $x \in (x_0 - a, x_0 + a)$ și $F(y_0, x_0) = 0$. Atunci în domeniul D ecuația $F(y, x) = 0$ definește funcția $y(x)$ continuă și univocă, în așa mod că $y_0 = y(x_0)$;

b) Dacă funcția $F(y, x)$ este diferențiabilă în domeniul D după variabilele y și x , și $\partial F / \partial y \neq 0$ pentru $(x, y) \in D$, atunci $y(x)$, este o funcție diferențiabilă în intervalul $x \in (x_0 - a, x_0 + a)$ și

$$\frac{dy}{dx} = - \frac{\partial F / \partial x}{\partial F / \partial y}, \quad (x, y) \in D \quad (1.1.2)$$

c) Dacă în domeniul D există derivatele $\partial^n F(y, x) / \partial y^k \partial x^{n-k}$ ($k = 0, 1, 2, \dots, n$), atunci există și derivatele de ordinul n inclusiv a funcției $y(x)$. Expresiile derivatelor $d^k y / dx^k$ ($k = 2, 3, \dots, n$) pot fi obținute printr-o diferențiere simplă a ambelor părți a relației (1.1.2) după argumentul x , ținând cont că funcția $F(y, x)$ este o funcție compusă de variabilă x , adică $F(y, x) = F[y(x), x]$.

Spre exemplu, pentru derivata $d^2 y / dx^2$ avem:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = - \frac{d}{dx} \frac{F_x}{F_y} = - \frac{(F_x)' F_y - F_x (F_y)'}{F_y^2} = - \frac{(F_{xx} + F_{xy} y') F_y - F_x (F_{xy} + F_{yy'} y')}{F_y^2},$$

unde au fost utilizate notațiile: $F_x = \partial F / \partial x$, $F_y = \partial F / \partial y$, $F_{xx} = \partial^2 F / \partial x^2$, $F_{xy} = \partial^2 F / \partial x \partial y$, $F_{yy} = \partial^2 F / \partial y^2$.

Prin aceeași metodă pot fi calculate derivatele de ordin superior $d^k y / dx^k$ ($k = 3, 4, \dots$).

d) Fie că în punctul $(x_0, y_0) \in D$ funcția $F(y, x)$ este analitică, adică poate fi dezvoltată în seria Taylor după puterile întregi, pozitive ale mărimilor $(y - y_0)$ și $(x - x_0)$, dat fiind că $F(y_0, x_0) = 0$ și $F_y(y_0, x_0) \neq 0$

$$F(y, x) = \sum_{i,j=0} \alpha_{ij} (y - y_0)^i (x - x_0)^j = 0, \alpha_{00} = 0, \alpha_{10} \neq 0. \quad (1.1.3)$$

În acest caz funcția $y(x)$ este analitică în domeniul D și în vecinătatea punctului $x = x_0$ poate fi reprezentată prin seria Taylor

$$y(x) = y_0 + y'(x_0)(x - x_0) + \frac{y''(x_0)}{2}(x - x_0)^2 + \dots \quad (1.1.4)$$

Posibilitatea de a reprezenta funcția implicită $y(x)$ în vecinătatea punctului $x = x_0$ sub forma (1.1.4) joacă un rol important pentru obținerea reprezentărilor asimptotice ale soluțiilor ecuației (1.1.1).

Menționăm că, reprezentarea funcției implicite $y(x)$ sub forma seriei de puteri (1.1.4) implică necesitatea unor calcule voluminoase în determinarea derivatelor de ordin superior $y^{(p)}(x)$, ($p = 2, 3, \dots$). Este mult mai comod în aplicații practice de utilizat reprezentarea funcției $y(x)$ sub formă de serie de puteri cu coeficienții nedefiniți c_i , ($i = 1, 2, \dots$) (admițând că condițiile de existență a funcției implicite analitice, formulate mai sus, sunt satisfăcute):

$$y(x) = y_0 + c_1(x - x_0) + c_2(x - x_0)^2 + \dots \quad (1.1.5)$$

Coeficienții nedefiniți c_i se determină prin metoda lui Newton, aplicată în lucrările sale consacrate calculului diferențial. În conformitate cu această metodă, înlocuirea în (1.1.3) a reprezentărilor (1.1.5) pentru $y - y_0$ transformă partea stângă a expresiei $F(y, x) = 0$ în identitate de tipul:

$$\Phi(x) = \sum_{i=1}^{\infty} \beta_i (x - x_0)^i \equiv 0, \quad (1.1.6)$$

unde coeficienții β_i pot fi exprimați prin α_i și c_i .

Dat fiind că sistemul de funcții $1, (x - x_0), (x - x_0)^2, \dots$ este liniar independent, identitatea (1.1.6) poate fi satisfăcută numai în cazul când toți coeficienții β_i ($i = 1, 2, \dots$) sunt zero:

$$\beta_1 = 0, \beta_2 = 0, \beta_3 = 0, \dots, \quad (1.1.7)$$

care reprezintă condițiile pentru determinarea coeficienților nedefiniți c_i . Vom efectua calculul concret al coeficienților c_1 și c_2 . În conformitate cu (1.1.5) în acest caz este necesar de păstrat numai termenii care conțin $(y - y_0), (x - x_0)$,

$(y - y_0)^2, (y - y_0)(x - x_0), (x - x_0)^2$. Atunci

$$F(y, x) \approx \alpha_{10}(y - y_0) + \alpha_{01}(x - x_0) + \alpha_{20}(y - y_0)^2 + \alpha_{11}(y - y_0)(x - x_0) + \alpha_{02}(x - x_0)^2. \quad (1.1.8)$$

Înlocuind în (1.1.8) $(y - y_0)$ din (1.1.5) scriem $F(y, x)$ (păstrând termenii în puterea a doua după $(x - x_0)$) sub forma:

$$F(y, x) \approx \beta_1(x - x_0) + \beta_2(x - x_0)^2 \quad (1.1.9)$$

cu $\beta_1 = \alpha_{10}c_1 + \alpha_{01}$, $\beta_2 = \alpha_{10}c_2 + \alpha_{20}c_1^2 + \alpha_{11}c_1 + \alpha_{02}$. Utilizând condițiile (1.1.7) calculăm valorile coeficienților c_1, c_2 :

$$c_1 = -\alpha_{01}/\alpha_{10}, \quad c_2 = -(\alpha_{02} + \alpha_{11}c_1 + \alpha_{20}c_1^2)/\alpha_{10}. \quad (1.1.10)$$

Analogic se calculează și coeficienții c_3, c_4, c_5, \dots .

Menționăm, că metoda descrisă pentru determinarea coeficienților c_i poate fi ușor algoritmică și poate fi efectuată atât numeric cât și sub formă de simboluri aplicând pachetele “Matematica” sau “Matlab”.